

## Harmonogram ćwiczeń w Laboratorium LPAS 2

Numery ćwiczeń wykonywanych przez zespoły laboratoryjne				
Terminy zajęć	A wt. 12-14	Terminy zajęć	B pt. 8-10	C pt. 14-16
3.10.2023	ZAJĘCIA WSTĘPNE	6.10.2023	ZAJĘCIA WSTĘPNE	
10.10.2023	1a	13.10.2023	1a	1a
17.10.2023	1b	20.10.2023	1b	1b
24.10.2023	2a	27.10.2023	2a	2a
7.11.2023	2b	3.11.2023	2b	2b
14.11.2023	3a	17.11.2023	3a	3a
21.11.2023	3b	24.11.2023	3b	3b
28.11.2023	4a	1.12.2023	4a	4a
5.12.2023	4b	8.12.2023	4b	4b
12.12.2023	5a	15.12.2023	5a	5a
19.12.2023	5b	22.12.2023	5b	5b
16.01.2023	Zaliczanie	12.01.2023	Zaliczanie	
23.01.2023	Zaliczanie	19.01.2023	Zaliczanie	

Nr ćwicz.	Tytuł ćwiczenia	Sala	Prowadzący
1	Wykorzystanie modelu kinematycznego mechanizmu robota w tworzeniu i sterowaniu trajektorią robota.	236	Paweł Maciąg
2	Zastosowanie przemysłowych sterowników w procesie sterowania silnikiem na poziomie przemieszczeń, prędkości i momentu.	228	Tomasz Barczak
3	Dobór parametrów układu regulacji w zależności od typu regulatora przemysłowego przy różnych obciążeniach układu napędowego.	236	Marek Surowiec
4	Sterowanie układem automatycznym z wykorzystaniem zintegrowanego układu sterowania (PLC+HMI).	236	Marek Surowiec
5	Techniki pozyskiwania, przetwarzania i analizy sygnałów z wykorzystaniem LabView. Wykorzystanie wirtualnych przyrządów w procesie sterowania rzeczywistym obiektem.	228	Marcin Pękał

Kierownik Laboratorium

dr inż. Marek Surowiec