

Temat pracy dyplomowej

Jan Student Dobry
Kierunek studiów i specjalność
Rok akademicki 2016/2017

Promotor: prof. dr hab. inż. Stefan Promotor Wspaniały

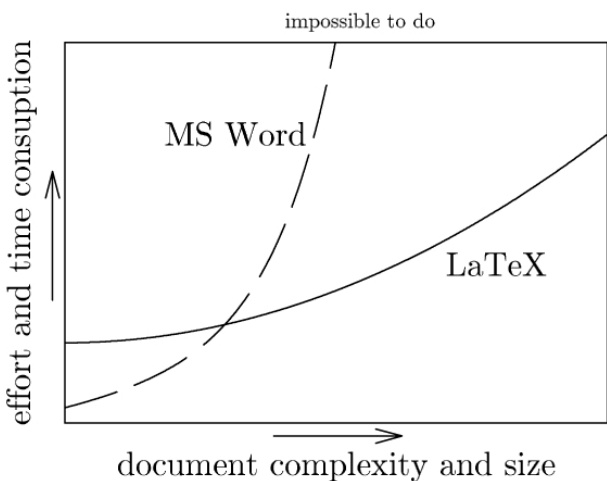
1. Wprowadzenie

W tym dokumencie opisano większość zaleceń edytorskich związanych z przygotowaniem elektronicznych wersji plakatów dyplomowych. Marginesy, szerokość kolumn oraz style tekstu zostały zdefiniowane we wzorcu. Sposób ich użycia można odnaleźć w treści tego dokumentu. Do tekstu głównego należy stosować czcionki typu Source Sans Pro (do pobrania wraz z wzorcem plakatu). Tekst główny dokumentu powinien być wyjustowany z pojedynczą interlinią i zapisany czcionką 12-punktową. Do tytułów sekcji należy użyć czcionki 17-punktowej. Przed i po każdym tytule sekcji należy wstawić 8-punktową linię odstępu. Równania – jeśli występują – należy wyśrodkować i można jest numerować kolejnymi liczbami. Podpis rysunku należy umieścić pod rysunkiem. Należy użyć 11-punktowej czcionki w tytule rysunku. Podpis tabeli powinien się pojawić nad tabelą. Należy użyć 11-punktowej czcionki w tytule tabeli.

2. Wstępne wyniki analiz

Przykład zastosowania ramki

Lorem ipsum dolor sit amet, consectetur adipiscing elit. Praesent sed lorem hendrerit, congue ex sit amet, lobortis nibh. Pellentesque suscipit enim ac varius sodales.



Rysunek: Wyśiłek związany z przygotowaniem pracy dyplomowej

3. Dojrzałe wyniki analiz

$$y(t) = \mathcal{L}^{-1}[Y(s)] = 1 - \frac{e^{-\sigma t}}{\sqrt{1 - \xi^2}} \sin \left(\omega_d t + \arctan \frac{\sqrt{1 - \xi^2}}{\xi} \right) \quad (1)$$

Tabela: Historia rozwoju układów regulacji automatycznej

Data	Wydarzenie
...	...
1927	Black, Feedback electronic amplifier
1932	Nyquist, Nyquist stability criterion
1936	Callender, PID controller
1938	Bode, Frequency response methods
1942	Wiener, Optimal filter design, Ziegler-Nichols PID rules
1947	Nichols, Nichols charts
1948	Evans, Root locus
1950	Kochenberger, Nonlinear analysis
1956	Pontryagin, Maximum principle
1957	Bellman, Dynamic programming
1960	Draper, Inertial navigation; Kalman, Optimal estimation
...	...

Wniosek cząstkowy

Krótkie podsumowanie tej tabeli i wnioszek.

4. Zasada Gaussa

$$\min_{\ddot{\mathbf{q}}} \mathcal{G}(\ddot{\mathbf{q}}) \quad \text{p.o.} \quad \ddot{\Phi} = \mathbf{0}$$

Lorem ipsum dolor sit amet, consectetur adipiscing elit. Ut purus elit, vestibulum ut, placerat ac, adipiscing vitae, felis. Curabitur dictum gravida mauris. Nam arcu libero, nonummy eget, consectetur id, vulputate a, magna. Donec vehicula augue eu neque. Pellentesque habitant morbi tristique senectus et netus et malesuada fames ac turpis egestas. Mauris ut leo. Cras viverra metus rhoncus sem. Nulla et lectus vestibulum urna fringilla ultrices. Phasellus eu tellus sit amet tortor gravida placerat. Integer sapien est, iaculis in, pretium quis, viverra ac, nunc. Praesent eget sem vel leo ultrices bibendum. Aenean faucibus. Morbi dolor nulla, malesuada eu, pulvinar at, mollis ac, nulla. Curabitur auctor semper nulla. Donec varius orci eget risus. Duis nibh mi, congue eu, accumsan eleifend, sagittis quis, diam. Duis eget orci sit amet orci dignissim rutrum.

5. Wnioski

- Pierwszy wniosek
- Drugi wniosek
- Trzeciego nie dam rady...